

咨询处理 - 硬件咨询 #1981

电动延迟器-做阿秒光束分析-西安文理-最终使用者松山湖物理所-刘寒

2026-06-13 18:03 - 宁欣洋

状态:	已反馈	开始日期:	2026-06-13
优先级:	C级	计划完成日期:	
指派给:	宁欣洋	% 完成:	0%
类别:		预期时间:	0:00 小时
目标版本:			
完结状态:	未成单		
描述			
ca0601e90a01d4f8dbad5bee1edf6c04.jpg			
bb61ceccf38e874b259ca498a772fa74.jpg			
包括外壳，地板，和台子上的配套镜片和棱镜，固定架，光高115mm，采购4套，说是做Z扫描。			

历史记录

#1 - 2026-06-15 13:30 - 薛立京

- 状态 从 新建 变更为 评估中

#2 - 2026-06-15 15:45 - 薛立京

- 状态 从 评估中 变更为 已反馈

- 指派给 从 薛立京 变更为 宁欣洋

先说，风险和难点：

- 1.这东西结构确实不复杂，但是要保证入射光的光轴和位移台的机械轴平行度达到 亚毫弧度级，我们恐怕没有这个手段去测去保证；
- 2.这个位移台是高精度伺服电机的，且要用于延迟器的应用的话，需要专门的优化算法，并不是说停就停那就行的，因为要保光延迟的精度，估计有类似半闭环之类的算法，这块我们都是未知。
- 3.我们要把位移台的位移量调准并且对准光的延迟量，这里面涉及到什么算法和优化的方式全是未知。

再说，假设风险都解决掉了，我们要花多少成本：

- 1.物料成本应该还好。但要确保这个延迟器精度的伺服位移台，并不知道得用什么级别的硬件，所以伺服台子成本不确定，什么样的合适也不确定，能不能搞到合适的也不确定；
- 2.研发成本。要做这个东西绝不是随手拿一个位移台加上几个镜片就行的，要装要调，要设计算法，要设计软件平台，软件的坑和硬件的坑不计其数，时间上也不允许；
- 3.指标验收。这种延迟器一定会要出厂指标的，更不用说客户希望我们自己搭，自己搭他肯定得要检测报告。必须专门借调甚至外租一套顶级的激光干涉仪来逐点标定补偿。就算借到了也没人会用，还得现学。

#3 - 2026-06-27 14:51 - 宁欣洋

- 指派给 从 宁欣洋 变更为 薛立京

这个近期没有更新的原因是，客户那边一直在修改参数。准确性不高。
他那边竞标完成后，就确认了，回头会在联系。
至于thorlabs那款，之前上传的，他们不会采购

#4 - 2026-07-01 13:11 - 薛立京

等待客户确认

#5 - 2026-07-03 13:51 - 薛立京

等待客户确认

#6 - 2026-07-04 16:38 - 薛立京

等待客户确认

#7 - 2026-07-10 13:09 - 薛立京

等待客户确认

#8 - 2026-07-16 17:38 - 薛立京
等待客户确认

#9 - 2026-07-25 17:58 - 薛立京
等待客户确认

#10 - 2026-08-14 10:51 - 薛立京
- 指派给 从 薛立京 变更为 宁欣洋

等待客户确认后，在进行指派任务

文件			
ca0601e90a01d4f8dbad5bee1edf6c04.jpg	314 KB	2026-06-13	宁欣洋
bb61ceccf38e874b259ca498a772fa74.jpg	32.6 KB	2026-06-13	宁欣洋